

ΤΥΠΟΛΟΓΙΟ ΦΥΣΙΚΗΣ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ Γ΄ ΛΥΚΕΙΟΥ – ΥΛΗ 2019-2020

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 1 - ΗΛΕΚΤΡΟΜΑΓΝΗΤΙΣΜΟΣ

ΜΑΓΝΗΤΙΚΟ ΠΕΔΙΟ ΡΕΥΜΑΤΟΦΟΡΩΝ ΑΓΩΓΩΝ

Ένταση μαγνητικού πεδίου ευθύγραμμου ρευματοφόρου αγωγού σε σημείο που απέχει r από αυτόν	$B = k_{\mu} \frac{2 \cdot I}{r}$
Ένταση μαγνητικού πεδίου κυκλικού ρευματοφόρου αγωγού στο κέντρο του	$B = k_{\mu} \frac{2\pi \cdot I}{r}$
Ένταση μαγνητικού πεδίου κυκλικού ρευματοφόρου αγωγού στο κέντρο του, όταν αυτός αποτελείται από N σύρματα (σπείρες)	$B = N \cdot k_{\mu} \frac{2\pi \cdot I}{r}$
Ένταση μαγνητικού πεδίου ρευματοφόρου σωληνοειδούς μήκους ℓ , που αποτελείται από N σπείρες, στο κέντρο του	$B = k_{\mu} \cdot 4\pi \cdot \frac{N}{\ell} \cdot I$ (Στα άκρα του σωληνοειδούς ισχύει προσεγγιστικά: $B_{\text{ακρ}} = \frac{B}{2}$)

ΗΛΕΚΤΡΟΜΑΓΝΗΤΙΚΗ ΔΥΝΑΜΗ LAPLACE

Δύναμη Laplace σε ευθύγραμμο ρευματοφόρο αγωγό που βρίσκεται μέσα σε ομογενές μαγνητικό πεδίο	$F_L = B \cdot I \cdot \ell \cdot \eta\mu\varphi$
Δύναμη μεταξύ παράλληλων ρευματοφόρων αγωγών (σε τμήμα μήκους ℓ του κάθε αγωγού)	$F = k_{\mu} \frac{2I_1 I_2}{\ell}$

Η ΥΛΗ ΜΕΣΑ ΣΕ ΜΑΓΝΗΤΙΚΟ ΠΕΔΙΟ

Μαγνητική διαπερατότητα υλικού	$\mu = \frac{B}{B_0}$
Κατηγορίες υλικών	<ol style="list-style-type: none"> 1. Σιδηρομαγνητικά $\rightarrow \mu \gg 1$ (Fe, Ni, Co) 2. Παραμαγνητικά $\rightarrow \mu > 1$ (Al, Cr) 3. Διαμαγνητικά $\rightarrow \mu < 1$ (C, Cu)

ΗΛΕΚΤΡΟΜΑΓΝΗΤΙΚΗ ΕΠΑΓΩΓΗ

Μαγνητική ροή	$\Phi = B \cdot S \cdot \sigma\upsilon\nu\alpha$
---------------	--

Νόμος της επαγωγής (νόμος Faraday)	$\mathcal{E}_{\text{επ}} = -N \cdot \frac{\Delta\Phi}{\Delta t}$
Νόμος του Neumann για το επαγωγικό φορτίο	$q_{\text{επ}} = -N \frac{\Delta\Phi}{R}$
ΗΕΔ από επαγωγή (κατ' απόλυτη τιμή) σε ευθύγραμμο αγωγό που εκτελεί μεταφορική κίνηση εντός ομογενούς μαγνητικού πεδίου	$\mathcal{E}_{\text{επ}} = Bv\ell$

ΕΝΑΛΛΑΣΣΟΜΕΝΗ ΤΑΣΗ- ΕΝΑΛΛΑΣΣΟΜΕΝΟ ΡΕΥΜΑ

Χρονική εξίσωση μαγνητικής ροής σε στρεφόμενο πλαίσιο N σπειρών, εμβαδού A	$\Phi = BA\sigma\eta\nu(\omega t)$
ΗΕΔ από επαγωγή που αναπτύσσεται στο στρεφόμενο πλαίσιο	$E_{\text{επ}} = N\omega BA\eta\mu(\omega t)$
Εναλλασσόμενη τάση στα άκρα του πλαισίου (όταν το πλαίσιο είναι ανοικτό ή όταν έχει αμελητέα ωμική αντίσταση)	$v = V\eta\mu(\omega t)$ όπου $V=N\omega BA$ το πλάτος της εναλλασσόμενης τάσης
Ένταση εναλλασσόμενου ρεύματος	$i = I\eta\mu(\omega t)$
Ενεργός ένταση	$I_{\text{εν}} = \frac{I}{\sqrt{2}}$
Ενεργός τάση	$V_{\text{εν}} = \frac{V}{\sqrt{2}}$
Νόμος του Ohm στο εναλλασσόμενο ρεύμα	$i = \frac{v}{R}, \quad I = \frac{V}{R}, \quad I_{\text{εν}} = \frac{V_{\text{εν}}}{R}$
Νόμος Joule (θερμότητα που εκλύεται από αντιστάτη)	$Q = I_{\text{εν}}^2 R t$
Στιγμιαία ισχύς	$p = v \cdot i, \quad p = \frac{v^2}{R}, \quad p = i^2 R$
Μέση ισχύς	$\bar{P} = \frac{W_{\eta\lambda}}{T}$ (όπου $W_{\eta\lambda}$ η ηλεκτρική ενέργεια που μεταφέρει το ηλεκτρικό ρεύμα στο κύκλωμα σε χρόνο T) $\bar{P} = V_{\text{εν}} \cdot I_{\text{εν}}, \quad \bar{P} = \frac{V_{\text{εν}}^2}{R}, \quad \bar{P} = I_{\text{εν}}^2 R$

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 2 - ΚΡΟΥΣΕΙΣ

ΚΕΝΤΡΙΚΗ (Ή ΜΕΤΩΠΙΚΗ) ΕΛΑΣΤΙΚΗ ΚΡΟΥΣΗ

Σχέση που ικανοποιούν οι αλγεβρικές τιμές των ταχυτήτων δύο σωμάτων που συγκρούονται μετωπικά και ελαστικά	$u_1 + u_1' = u_2 + u_2'$
Η αλγεβρική τιμή της ταχύτητας του σώματος μάζας m_1 αμέσως μετά την ελαστική μετωπική κρούση με ένα σώμα μάζας m_2	$u_1' = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2$
Η αλγεβρική τιμή της ταχύτητας του σώματος μάζας m_2 αμέσως μετά την ελαστική μετωπική κρούση με ένα σώμα μάζας m_1	$u_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} u_2$
Η αλγεβρική τιμή της ταχύτητας του σώματος μάζας m_1 αμέσως μετά την ελαστική μετωπική κρούση με ένα σώμα μάζας m_2 που αρχικά ήταν ακίνητο	$u_1' = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1$
Η αλγεβρική τιμή της ταχύτητας ενός αρχικά ακίνητου σώματος μάζας m_2 αμέσως μετά την ελαστική μετωπική κρούση με ένα σώμα μάζας m_1 που πριν την κρούση είχε ταχύτητα u_1	$u_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1$

ΑΝΕΛΑΣΤΙΚΗ ΚΡΟΥΣΗ ΔΥΟ ΣΩΜΑΤΩΝ

Αρχή διατήρησης της ορμής (Α. Δ. Ο.)	$\bar{p}_{\text{αρχ}} = \bar{p}_{\text{τελ}}$
Απώλεια ενέργειας ή αλλιώς θερμότητα σε μια ανελαστική κρούση	$E_{\text{απωλ}} = Q = K_{\text{αρχ}} - K_{\text{τελ}}$

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 ΜΗΧΑΝΙΚΕΣ ΤΑΛΑΝΤΩΣΕΙΣ

ΑΠΛΗ ΑΡΜΟΝΙΚΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ

Χρονική εξίσωση απομάκρυνσης	$x = A \eta \mu(\omega t + \phi_0)$
Χρονική εξίσωση ταχύτητας	$u = u_{\text{max}} \sigma \upsilon \nu(\omega t + \phi_0)$, όπου $u_{\text{max}} = \omega A$
Χρονική εξίσωση επιτάχυνσης	$a = -a_{\text{max}} \eta \mu(\omega t + \phi_0)$, όπου $a_{\text{max}} = \omega^2 A$
Σχέση επιτάχυνσης και απομάκρυνσης	$a = -\omega^2 x$

Σχέση ταχύτητας και απομάκρυνσης	$v = \pm \omega \sqrt{A^2 - x^2}$ (με απόδειξη)
Σχέση συνισταμένης δύναμης (δύναμη επαναφοράς) και απομάκρυνσης	$\Sigma F = -Dx$, όπου $D = m\omega^2$
Περίοδος απλής αρμονικής ταλάντωσης	$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{D}}$
Κινητική ενέργεια	$K = \frac{1}{2} m v^2 = E \sin^2(\omega t + \phi_0)$
Δυναμική ενέργεια ταλάντωσης	$U = \frac{1}{2} D x^2 = E \cos^2(\omega t + \phi_0)$
Ενέργεια ταλάντωσης	$E_T = \frac{1}{2} D A^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2$
Αρχή διατήρησης της ενέργειας	$K + U = E_T = U_{\max} = K_{\max}$
Ρυθμοί μεταβολής κινητικής και δυναμικής ενέργειας	$\frac{dK}{dt} = \Sigma F \cdot v$ και $\frac{dU}{dt} = -\frac{dK}{dt}$ (με απόδειξη)
Έργο δύναμης επαναφοράς	$W = K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = U_{\text{αρχ}} - U_{\text{τελ}}$

ΦΘΙΝΟΥΣΕΣ ΜΗΧΑΝΙΚΕΣ ΤΑΛΑΝΤΩΣΕΙΣ

ΣΤΗΝ ΠΕΡΙΠΤΩΣΗ ΜΕ ΔΥΝΑΜΗ ΑΝΤΙΣΤΑΣΗΣ ΣΤΗΝ ΚΙΝΗΣΗ ΤΗΣ ΜΟΡΦΗΣ $F = -b v$

Πλάτος της ταλάντωσης	$A = A_0 e^{-\Lambda t}$
Λόγος δύο διαδοχικών μέγιστων απομακρύνσεων προς την ίδια κατεύθυνση	$\frac{A_0}{A_1} = \frac{A_1}{A_2} = \frac{A_2}{A_3} = \dots = \text{σταθ.}$
Ενέργεια ταλάντωσης	$E = E_0 e^{-2\Lambda t}$ (με απόδειξη)
Χρόνος υποδιπλασιασμού ή χρόνος ημιζωής	$t_{1/2} = \frac{\ln 2}{\Lambda}$ (με απόδειξη)

ΕΞΑΝΑΓΚΑΣΜΕΝΕΣ ΜΗΧΑΝΙΚΕΣ ΤΑΛΑΝΤΩΣΕΙΣ

Ιδιοσυχνότητα και ιδιοπερίοδος στις μηχανικές ταλαντώσεις	$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{D}{m}}$ και $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{D}}$
---	---

ΣΥΝΘΕΣΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΕΩΝ

1ο είδος: Σύθεση δύο απλών αρμονικών ταλαντώσεων ίδιας συχνότητας, που γίνονται γύρω από το ίδιο σημείο στην ίδια διεύθυνση

Συνιστώσες ταλαντώσεις	$x_1 = A_1 \eta \mu \omega t$ και $x_2 = A_2 \eta \mu(\omega t + \varphi)$
Συνισταμένη ταλάντωση	$x = A \eta \mu(\omega t + \theta)$
Πλάτος συνισταμένης ταλάντωσης	$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \sigma \upsilon \nu \varphi}$
Αρχική φάση συνισταμένης ταλάντωσης	$\epsilon \varphi \theta = \frac{A_2 \eta \mu \varphi}{A_1 + A_2 \sigma \upsilon \nu \varphi}$

Ειδικές περιπτώσεις:

- Αν $\varphi = 0$ τότε $A = A_1 + A_2$ και $\theta = 0$
- Αν $\varphi = \pi \text{ rad}$ και $A_1 > A_2$ τότε $A = A_1 - A_2$ και $\theta = 0$
- Αν $\varphi = \pi \text{ rad}$ και $A_2 > A_1$ τότε $A = A_2 - A_1$ και $\theta = \pi \text{ rad}$

2ο είδος: Σύθεση δύο απλών αρμονικών ταλαντώσεων ίδιου πλάτους και μηδενικής αρχικής φάσης, ίδιας διεύθυνσης, που γίνονται γύρω από το ίδιο σημείο και έχουν συχνότητες που διαφέρουν πολύ λίγο.

Συνιστώσες ταλαντώσεις	$x_1 = A \eta \mu \omega_1 t$ και $x_2 = A \eta \mu \omega_2 t$
Συνισταμένη ταλάντωση	$x = 2A \sigma \upsilon \nu \left(\frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t \right) \cdot \eta \mu \left(\frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t \right)$
Συχνότητα και περίοδος διακροτήματος	$f_\delta = f_1 - f_2 $ και $T_\delta = \frac{1}{f_\delta}$
Συχνότητα και περίοδος της σύνθετης κίνησης	$f = \frac{f_1 + f_2}{2}$ και $T = \frac{1}{f}$

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 4 - ΜΗΧΑΝΙΚΗ ΤΩΝ ΡΕΥΣΤΩΝ

ΥΔΡΟΣΤΑΤΙΚΗ (ΡΕΥΣΤΑ ΣΕ ΙΣΟΡΡΟΠΙΑ)

Θεμελιώδης νόμος της υδροστατικής	$p_2 = p_1 \pm \rho g h$ <p>Το (+) όταν το σημείο (2) είναι πιο χαμηλά από το σημείο (1) και το (-) όταν το σημείο (2) είναι πιο ψηλά από το</p>
-----------------------------------	--

	σημείο (1). Το h είναι η υψομετρική διαφορά των δύο σημείων.
Αρχή του Pascal (η μεταβολή της πίεσης που δημιουργεί ένα εξωτερικό αίτιο σε ένα κλειστό δοχείο το οποίο περιέχει υγρό μεταφέρεται αναλλοίωτη σε όλα τα σημεία του υγρού)	$\Delta p = \frac{\Delta F}{A}$

ΡΕΥΣΤΑ ΣΕ ΚΙΝΗΣΗ

Παροχή σωλήνα ή φλέβας	$\Pi = \frac{\Delta V}{\Delta t} = A \cdot u$
Εξίσωση συνέχειας	$\Pi = \text{σταθ.} \quad \text{ή} \quad A_1 u_1 = A_2 u_2$
Εξίσωση Bernoulli	$\rho + \frac{1}{2} \rho u^2 + \rho g y = \text{σταθ.}$

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 5 - ΜΗΧΑΝΙΚΗ ΤΟΥ ΣΤΕΡΕΟΥ ΣΩΜΑΤΟΣ

ΣΤΡΟΦΙΚΗ ΚΙΝΗΣΗ ΣΤΕΡΕΟΥ ΣΩΜΑΤΟΣ

Ομαλή περιστροφική κίνηση	$\omega = \frac{\Delta \theta}{\Delta t}$
Ομαλά μεταβαλλόμενη περιστροφική κίνηση.	$a_{\gamma\omega\nu} = \frac{\omega_{\text{τελ}} - \omega_{\text{αρχ}}}{t_{\text{τελ}} - t_{\text{αρχ}}}, \quad \omega = \omega_0 + a_{\gamma\omega\nu} \Delta t,$ $\Delta \theta = \omega_0 \Delta t + \frac{1}{2} a_{\gamma\omega\nu} \Delta t^2$
Μελέτη της κίνησης ενός υλικού σημείου του περιστρεφόμενου στερεού, το οποίο απέχει απόσταση r από τον άξονα περιστροφής (όπου $u_{\gamma\rho}$ το μέτρο της γραμμικής του ταχύτητας, a_ϵ το μέτρο της επιτρόχιας επιτάχυνσής του, a_κ το μέτρο της κεντρομόλου επιτάχυνσής του, s το μήκος του τόξου που αντιστοιχεί σε επίκεντρη γωνία $\Delta\theta$ και a το μέτρο της συνολικής επιτάχυνσης του υλικού σημείου)	$u_{\gamma\rho} = \omega r,$ $a_\epsilon = a_{\gamma\omega\nu} r,$ $a_\kappa = \frac{u_{\gamma\rho}^2}{r},$ $s = r \theta$ $a = \sqrt{a_\epsilon^2 + a_\kappa^2}$

ΚΥΛΙΣΗ ΧΩΡΙΣ ΟΛΙΣΘΗΣΗ

<p>Τύποι που ισχύουν σε κύλιση χωρίς ολίσθηση πάνω σε ακλόνητο δάπεδο (όπου u_{cm} το μέτρο της ταχύτητας του κέντρου μάζας, a_{cm} το μέτρο της επιτάχυνσης του κέντρου μάζας, Δx_{cm} το μήκος που διανύει το κέντρο μάζας για γωνία περιστροφής $\Delta\theta$).</p>	$u_{cm} = \omega R$ $a_{cm} = a_{γων} R$ $\Delta x_{cm} = R\Delta\theta$ <p style="text-align: center;">Για το ανώτατο σημείο Z του τροχού:</p> $u_z = 2u_{cm}$ <p style="text-align: center;">Για το σημείο επαφής N του τροχού με το δάπεδο: $u_N = 0$</p>
--	---

ΔΥΝΑΜΙΚΗ ΤΗΣ ΣΤΡΟΦΙΚΗΣ ΚΙΝΗΣΗΣ

<p>Μέτρο ροπής δύναμης ως προς άξονα περιστροφής ή σημείο, όπου ℓ ο μοχλοβραχίονας της δύναμης (είναι η κάθετη απόσταση της δύναμης από τον άξονα περιστροφής ή από το σημείο)</p>	$\tau_F = F\ell$
<p>Ροπή ζεύγους δυνάμεων ως προς άξονα ή ως προς σημείο (d είναι η απόσταση των φορέων των δύο δυνάμεων. Η ροπή ζεύγους δυνάμεων είναι ανεξάρτητη από το σημείο ή τη θέση του άξονα περιστροφής)</p>	$\tau_{\zeta\epsilon\upsilon\gamma} = Fd$
<p>Συνθήκη ισορροπίας ενός αρχικά ακίνητου στερεού σώματος (Η συνισταμένη των ροπών είναι μηδέν ως προς οποιοδήποτε σημείο)</p>	$\vec{\Sigma F} = 0 \text{ (ή } \Sigma F_x = 0 \text{ και } \Sigma F_y = 0)$ <p style="text-align: center;">και</p> $\Sigma \tau = 0$